

VEXCEL
IMAGING

ULTRANAV

Siempre en el rumbo





ULTRANAV

Indicando el camino

La solución de gestión de vuelo y georreferenciación directa UltraNav optimiza sus misiones de vuelo para obtener la mayor productividad con la más alta precisión.

UltraNav incorpora la más moderna tecnología inercial y de posicionamiento GNSS basada en el producto líder de la industria Applanix POSTrack. Completamente incorporado en el cabezal del sensor UltraCam, UltraNav gestiona los ajustes de los parámetros de la cámara, el disparo de las tomas y la estabilización automática de la plataforma, permitiendo así una cobertura precisa del terreno con el solape adecuado, reduciendo el tiempo en vuelo. Los monitores del piloto y el operador se conectan directamente al cabezal de la cámara para el guiado de la misión y el control de calidad en vuelo. Se

incluye software de oficina para la planificación intuitiva de los vuelos con soporte completo de modelos digitales de elevación del terreno, y el proceso más sofisticado de los datos GNSS/INS.

La solución está disponible en diferentes niveles de rendimiento en función del sistema INS incorporado: 310, 410, 510 y 610. El sistema está completamente integrado en la cámara, haciendo la instalación más simple y más limpia. No se requieren computadoras externas, reduciendo así el número de cajas, cables y conexiones, incrementando la flexibilidad y haciendo el manejo mucho más sencillo.



EMILIO
CLIENTE ULTRANAV

“La solución UltraNav, para planificación de vuelo y georreferenciación directa es el sistema más sencillo que he utilizado. Puedo entrenar a operadores para usar el sistema de forma más rápida que con cualquier otro. Un nuevo operador está normalmente entrenado y listo para comenzar en menos de dos o tres días. ¡La información en tiempo real de los datos es genial!”

Especificaciones y detalles

Datos válidos salvo cambios técnicos, errores de edición o impresión, o correcciones.

ESPECIFICACIONES DE RENDIMIENTO¹ (ERROR EFICAZ)

ULTRANAV 310	SPS	RTX ³	RTX pos-procesado ⁴	SmartBase pos-procesado ⁴
Posición (m)	1.5 H 3.0 V	<0.1 H <0.2 V	<0.1 H <0.2 V	<0.05 H <0.1 V
Velocidad (m/s)	0.050	0.050	0.010	0.010
Alabeo y cabeceo (°)	0.030	0.020	0.015	0.015
Rumbo verdadero ² (°)	0.10	0.08	0.035	0.035

ULTRANAV 510	SPS	RTX ³	RTX pos-procesado ⁴	SmartBase pos-procesado ⁴
Posición (m)	1.5 H 3.0 V	<0.1 H <0.2 V	<0.1 H <0.2 V	<0.05 H <0.1 V
Velocidad (m/s)	0.050	0.050	0.005	0.005
Alabeo y cabeceo (°)	0.008	0.008	0.005	0.005
Rumbo verdadero ² (°)	0.070	0.040	0.008	0.008

ULTRANAV 410	SPS	RTX ³	RTX pos-procesado ⁴	SmartBase pos-procesado ⁴
Posición (m)	1.5 H 3.0 V	<0.1 H <0.2 V	<0.1 H <0.2 V	<0.05 H <0.1 V
Velocidad (m/s)	0.050	0.050	0.005	0.005
Alabeo y cabeceo (°)	0.020	0.015	0.008	0.008
Rumbo verdadero ² (°)	0.080	0.040	0.020	0.020

ULTRANAV 610	SPS	RTX ³	RTX pos-procesado ⁴	SmartBase pos-procesado ⁴
Posición (m)	1.5 H 3.0 V	<0.1 H <0.2 V	<0.1 H <0.2 V	<0.05 H <0.1 V
Velocidad (m/s)	0.030	0.030	0.0050	0.0050
Alabeo y cabeceo (°)	0.005	0.005	0.0025 ⁵	0.0025 ⁵
Rumbo verdadero ² (°)	0.030	0.020	0.0050	0.0050

¹ Rendimiento típico. Los resultados reales dependen de la configuración de satélites, condiciones atmosféricas y otros efectos ambientales.

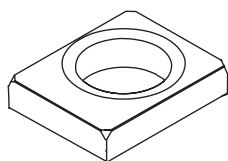
² Perfil de misión típico, error eficaz máximo.

³ Servicio Trimble RTX, resultados típicos en vuelo, sujetos a cobertura regional y perfil de misión. La suscripción se vende por separado.

⁴ POSPac MMS.

⁵ Puede requerir un modelo de gravedad local para lograr precisión completa.

INTERFAZ CON PLATAFORMAS



	Corrección de deriva (guiñada)	Control de nivelación	Control de estabilización	Codificador de cardán
GSM 4000	●	●	●	●
SSM 3000	●	●	●	●
Plataformas de terceros ⁶				

⁶ Por favor, contacte con nuestro equipo de ventas para información más detallada.

CARACTERÍSTICAS FÍSICAS

UNIDADES DE MEDICIÓN INERCIAL (IMU)



Tamaño:
40 x 159 x 258 mm

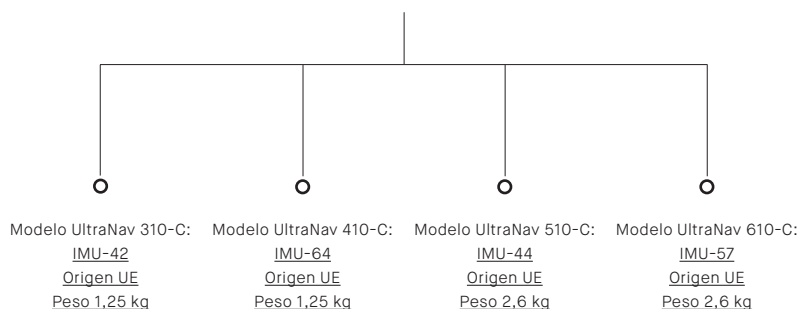
Peso:
1.2 kg

Alimentación:
Proporcionada por la cámara



Tamaño:
Incorporada en la cámara

Alimentación:
Proporcionada por la cámara



SOFTWARE PARA PLANIFICACIÓN E INFORMES DE MISIÓN

<p><u>snap:VIEW</u> Digitalización en pantalla</p>	<p>Permite importar datos raster de varias fuentes y formatos, incluidos mapas de Bing de Microsoft y Google Earth Digitalización simple, intuitiva y eficiente de áreas de proyecto</p>
<p><u>snap:XYZ</u> Entrada de coordenadas de áreas o líneas de fotografía</p>	<p>Acepta todos los formatos de coordenadas geográficas o de cuadrícula, sin conversión ni cálculo Incluye un visor gráfico para comprobar visualmente que las entradas textuales son correctas Importa planos preparados en otros programas en formato DXF Genera planes de vuelo de reconocimiento geofísico basados en ancho de franja y altitud</p>
<p><u>snap:PLAN</u> Planificación de vuelos con compatibilidad DEM</p>	<p>El módulo de planificación se emplea para añadir líneas de fotografía a planos digitalizados o áreas geográficas definidas Compatibilidad con DEM en todo el mundo mediante el producto ASTER DEM Cobertura estereoscópica automática de bloques Prepara planes de vuelo con cientos de pasadas y cientos de fotografías con solo un clic de ratón Trazado interactivo de pasadas individuales, que pueden desplazarse y recolocarse hasta conseguir el plan de vuelo óptimo Prepara automáticamente planes de vuelo marcados, donde cada fotografía debe ceñirse a una retícula dada (geográfica o mapa) Totalmente compatible con escáneres de líneas y planes de vuelo LIDAR basados en ancho de franja y altitud Exportación de planes de vuelo mediante KML y Bing</p>
<p><u>snap:BASE</u> Base de datos de gestión de proyecto</p>	<p>Seguimiento y actualización del estado y progreso de los proyectos Comprobación de los datos generados durante el vuelo y selección de fotografías aceptadas y rechazadas Mantenimiento de un índice de fotografías preciso y actualizado del proyecto Generación de informes de película, informes de progreso, etc. Exportación de áreas sobrevoladas mediante KML y Bing</p>
<p><u>snap:PLOT</u> Impresión y trazado</p>	<p>Módulo de impresión y trazado para preparar índices fotográficos escalados rápida y fácilmente Trace un índice fotográfico profesional tamaño A0 en menos de 2 minutos</p>

SOFTWARE DE POSPROCESO

<p><u>Applanix POSPac Mobile Mapping Suite (MMS)</u></p>	<p>Georreferenciación directa de sensores móviles cartográficos que usan tecnología inercial y GNSS</p>
<p><u>Herramientas inerciales asistidas por GNSS</u></p>	<p>Software diferencial GNSS-inercial con tecnología Applanix IN-Fusion™ y módulo de estaciones bases virtuales posprocesadas de Applanix SmartBase™ Digitalización simple, intuitiva y eficiente de áreas de proyecto</p>
<p><u>Herramientas fotogramétricas</u></p>	<p>Módulos POSEO y CalQC para la generación de orientación exterior, calibración de alineación de cámara con IMU, control de calidad específico de misión</p>
<p><u>PP-RTX</u></p>	<p>Procesado de la trayectoria con Trimble Centerpoint RTX Levantamiento topográfico automático de estaciones base usando PP-RTX estático</p>

